



# chp9 : 線性代數的本質 :

## 內積、對偶

陳擎文老師

# 線性代數的學習重點與探討主題

觀念

數學符號的意義

基礎

向量

矩陣

聯立方程式

行列式

主題

線性映射

坐標轉換

特徵向量

# 線性代數的學習重點

## 觀念

- 數學符號的意義

## 基礎

- 向量，張量
- 3D矩陣
- 行列式
- 聯立方程式
- 矩陣乘法
- 反矩陣
- 行空間，rank，零空間
- 非方陣的矩陣轉換

- 內積

## 主題

- 線性映射
- 坐標轉換
- 特徵向量，特徵值

# 線性代數授課的兩條線

## ➡ (1). 了解線性代數的本質

➡ 了解其背後的物理意義

➡ 了解關鍵重點

## ➡ (2). 學習如何計算

➡ 了解數學的定義，公式，定理，證明

➡ 練習計算

# 參考資料

- ➡ <https://www.youtube.com/watch?v=LyGKycYT2v0>

# 探討主題

- ➔ 內積 (dot product)
- ➔ 對偶 (duality)

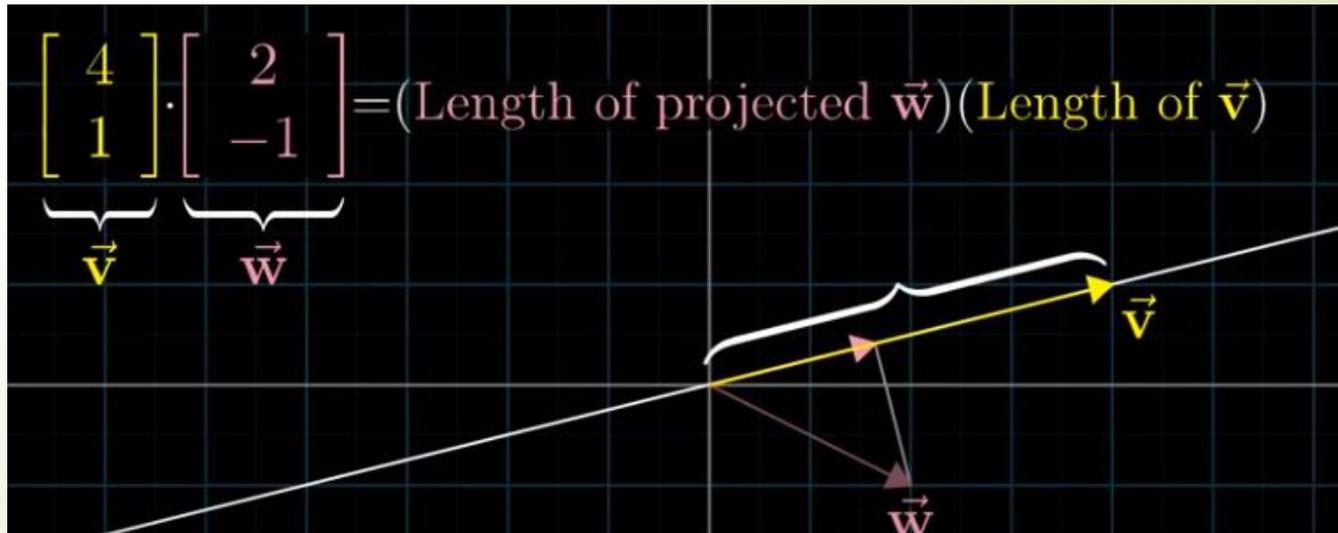
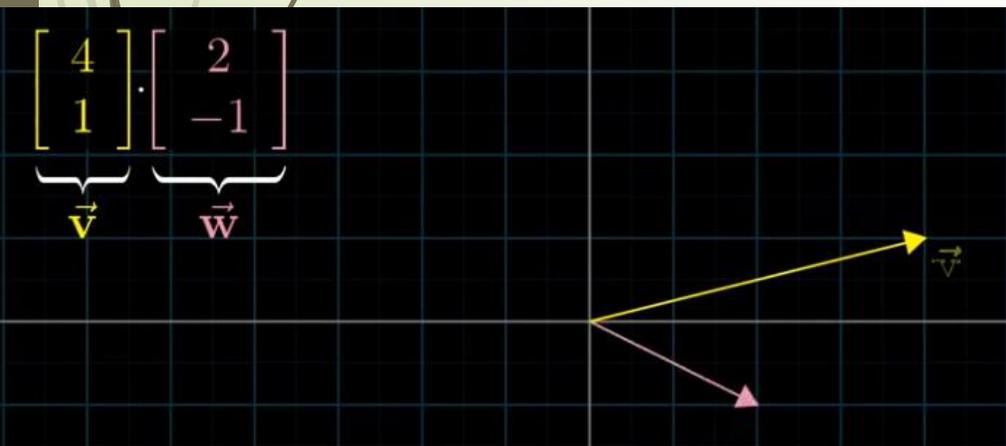
# 內積(dot product)

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 2 \\ 7 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 8 \\ 2 \\ 8 \end{bmatrix} = 2*8 + 7*2 + 1*8 = 16+14+8 = 38$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 3 \\ 4 \end{bmatrix} = 1*3 + 2*4 = 3+8 = 11$$

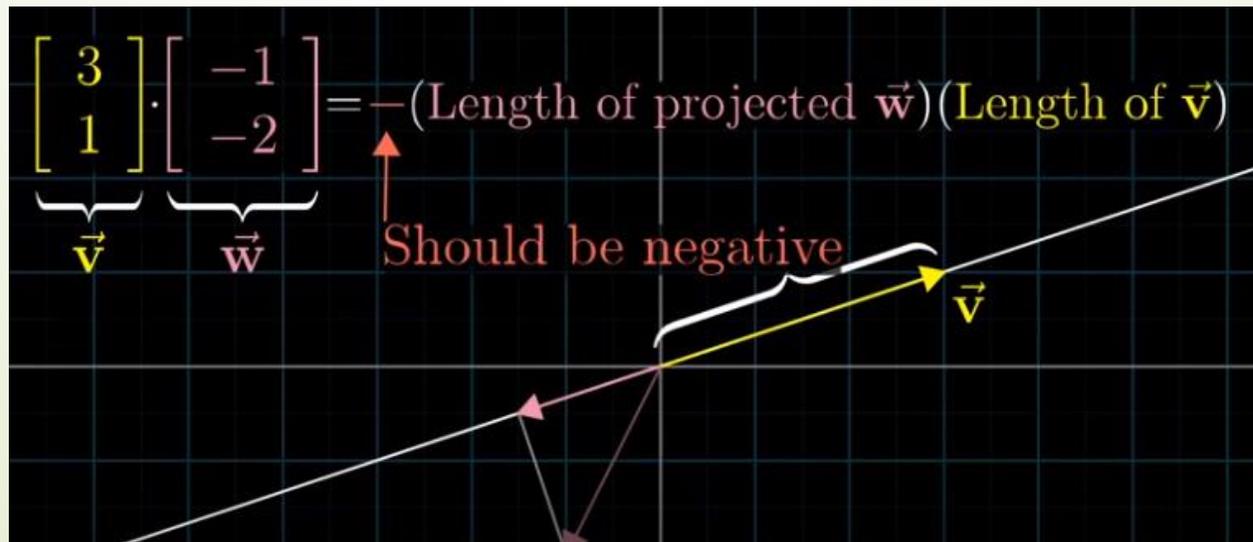
# 內積(dot product)的物理意義(1)

- ➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = \vec{v}$  內積  $\vec{w}$
- ➔ 代表： $\vec{w}$  投影到  $\vec{v}$  的長度乘積
- ➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = (\vec{w}$  投影到  $\vec{v}$  的長度) \* ( $\vec{v}$  的長度)



# 內積(dot product)為負值的物理意義(1)

- ➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = \vec{v}$  內積  $\vec{w}$
- ➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = (\vec{w}$  投影到  $\vec{v}$  的長度) \* ( $\vec{v}$  的長度)
- ➔  $\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix} = -3 - 2 = -5$
- ➔ 代表意義： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量的方向相反



# 內積(dot product)為正為負為0的物理意義

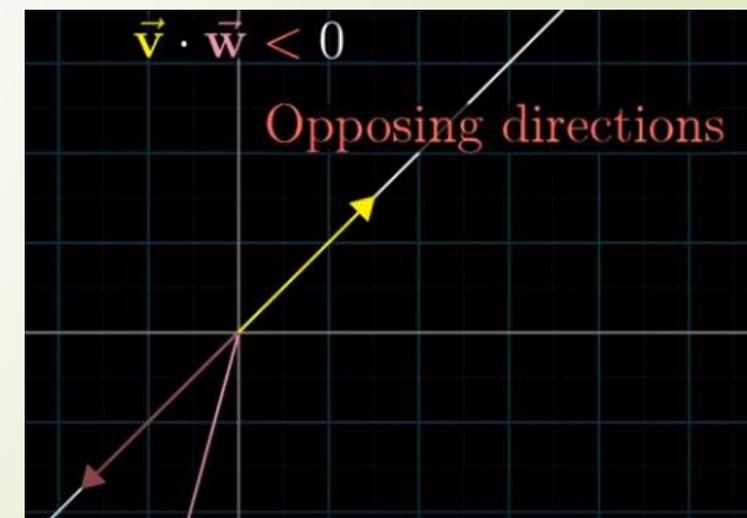
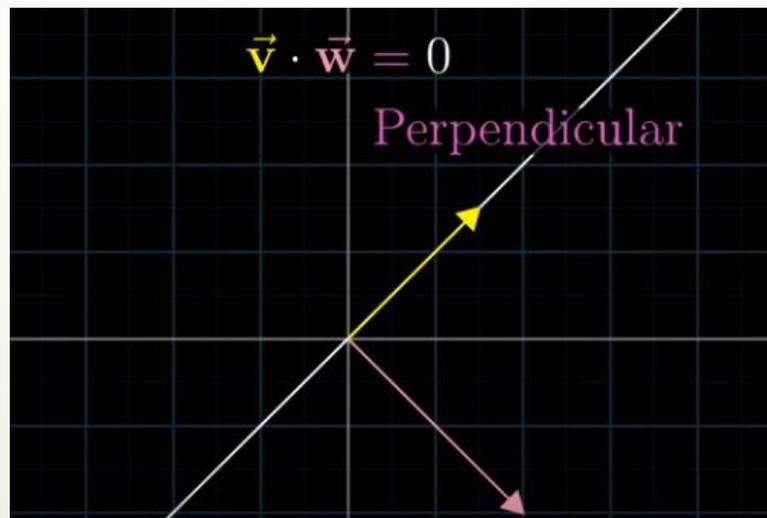
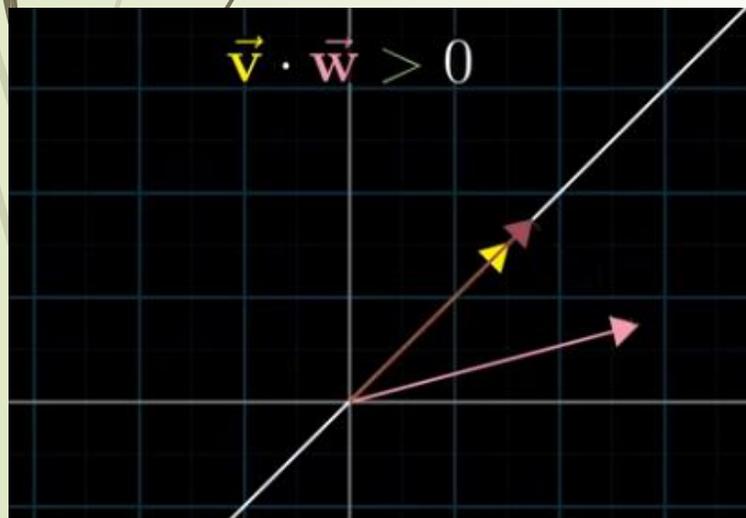
➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = |\vec{v}| |\vec{w}| \cos \theta$

➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = (\vec{w} \text{ 投影到 } \vec{v} \text{ 的長度}) * (\vec{v} \text{ 的長度})$

➔ (1) 內積為正：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向相同

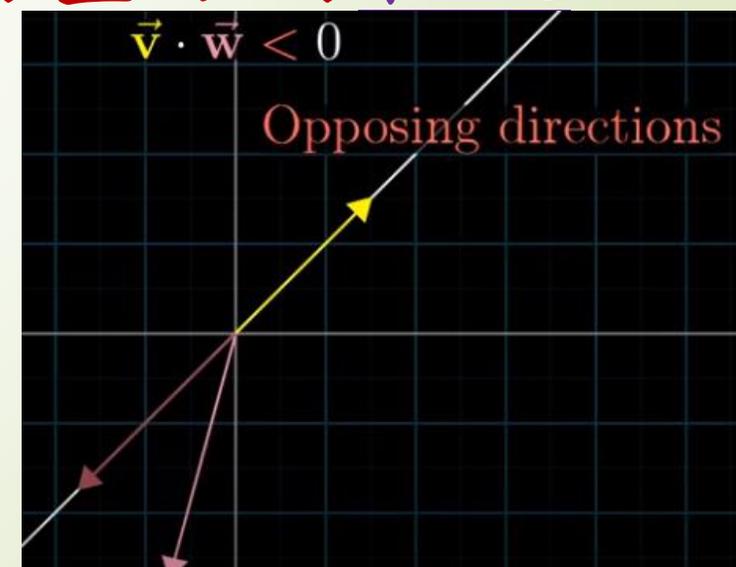
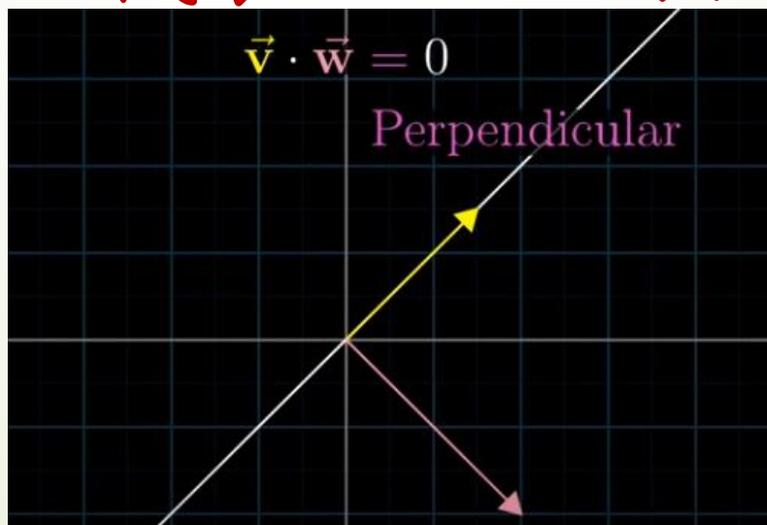
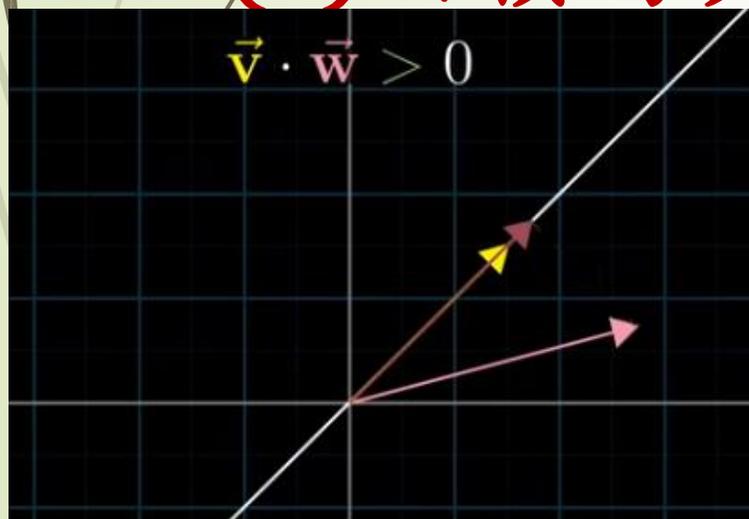
➔ (1) 內積為0：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向垂直

➔ (1) 內積為負：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向相反



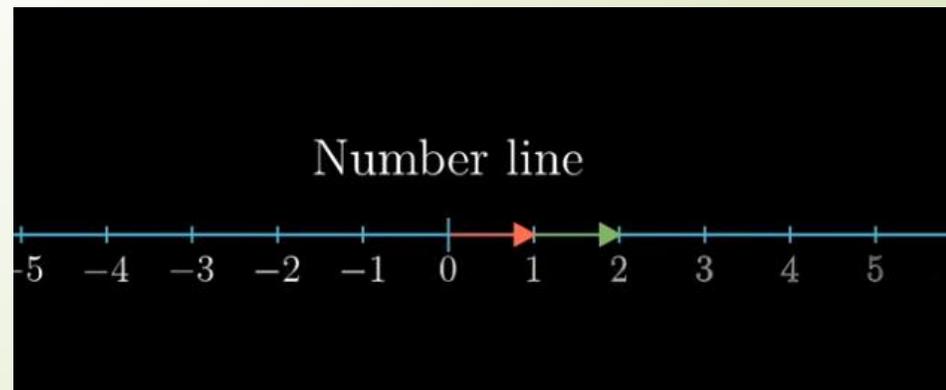
# 內積(dot product)最重要的應用

- 可以判別  $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量的方向是否相同或相反
- (1) 內積為正：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向相同
- (1) 內積為 0：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向垂直
- (1) 內積為負：代表： $\vec{v}$  與  $\vec{w}$  兩個向量方向相反



# 內積計算乘積方法的物理意義(2)

- 為什麼內積乘積的公式是  $= \begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix} = -3 - 2 = -5$
- (1).  $\vec{v} \cdot \vec{w}$  代表物理意義：
  - $\begin{bmatrix} 3 \\ 1 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix} = [3 \quad 1] \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -1 \\ -2 \end{bmatrix}$  被座標轉換矩陣A映射到1D直線的值=-5
  - = **-1放大3倍 + -2放大1倍**
  - 座標轉換矩陣A= $[3 \quad 1]$  (input維度=2, output維度=1)
- (2). 通式：
  - $\begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = [a \quad b] \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix}$  經過座標轉換矩陣A映射到1D直線的值= $ax+by$
  - = **x放大a倍 + y放大b倍**
- (3). 結論：2D向量的內積的物理意義：
  - 代表：2D向量經過轉換矩陣轉成1D直線



# 二維向量內積的物理意義(2)：2D轉換到1D

➔ 向量內積(dot product)的物理意義

➔  $[1 \ 2] \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = [v_1]$

➔ 轉換矩陣  $A = [1 \ 2]$  = 2D轉換到1D

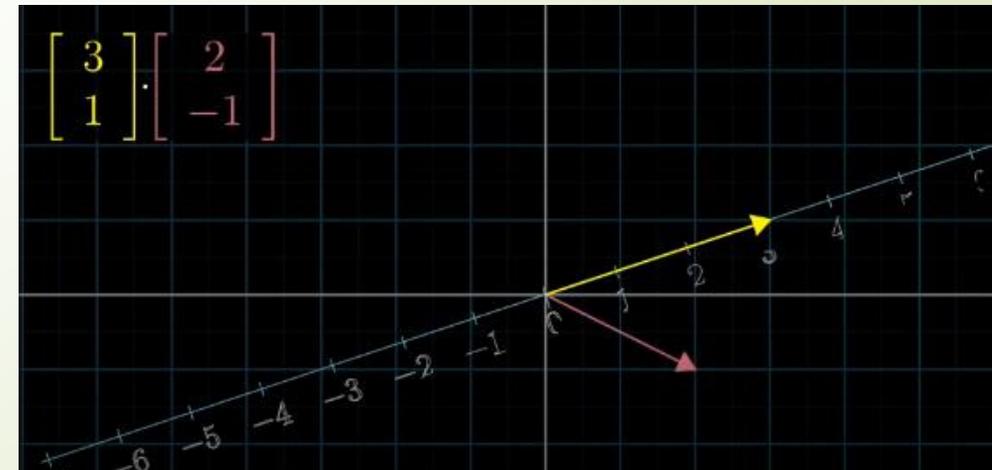
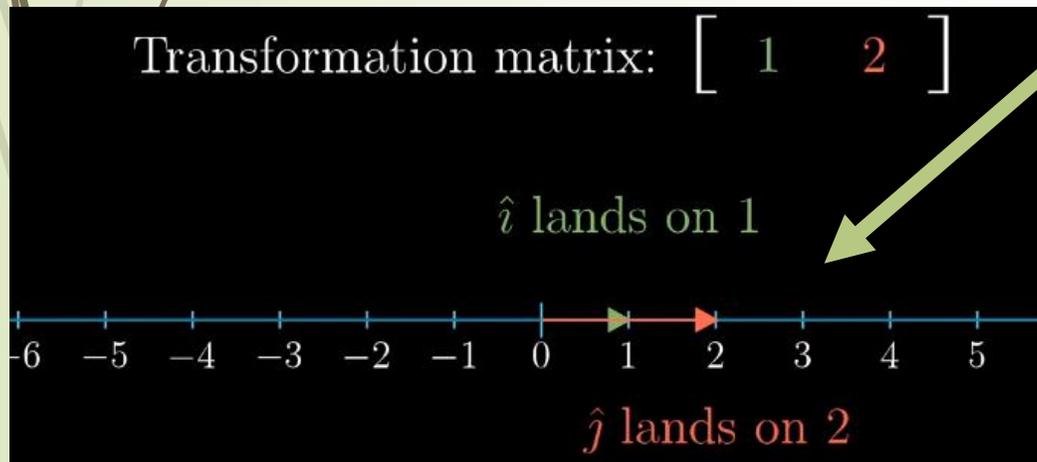
➔ 代表意義：向量  $(x_1, x_2)$  經過座標轉換到另外一條直線(i軸)  
向量的映射值

➔ 向量  $\begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix}$  轉換到1D直線(i軸)上 ( $i_1$ 係數 $\cdot x_1 + i_2$ 係數 $\cdot x_2$ )

➔ =  $x_1$ 放大1倍 +  $x_2$ 放大2倍

[1 2]代表意義：  
=[1 2]是i軸上的2個分量係數

$i_1, i_2$ 縮放係數



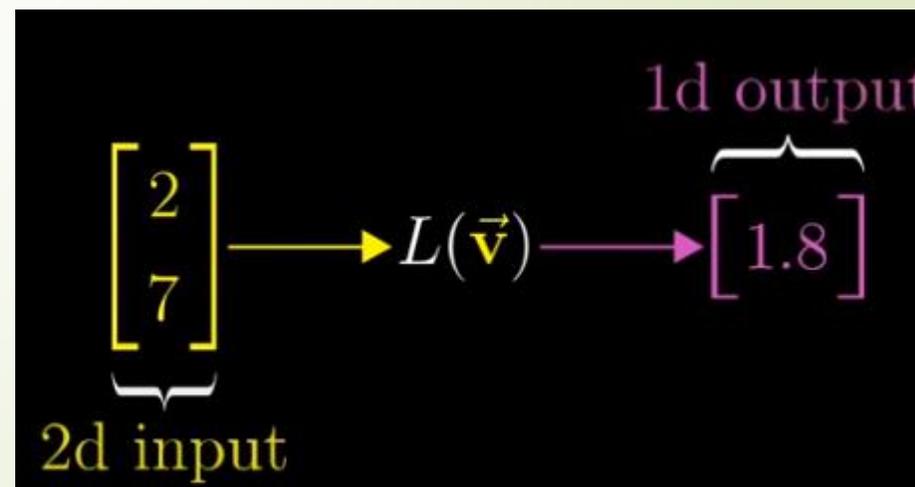
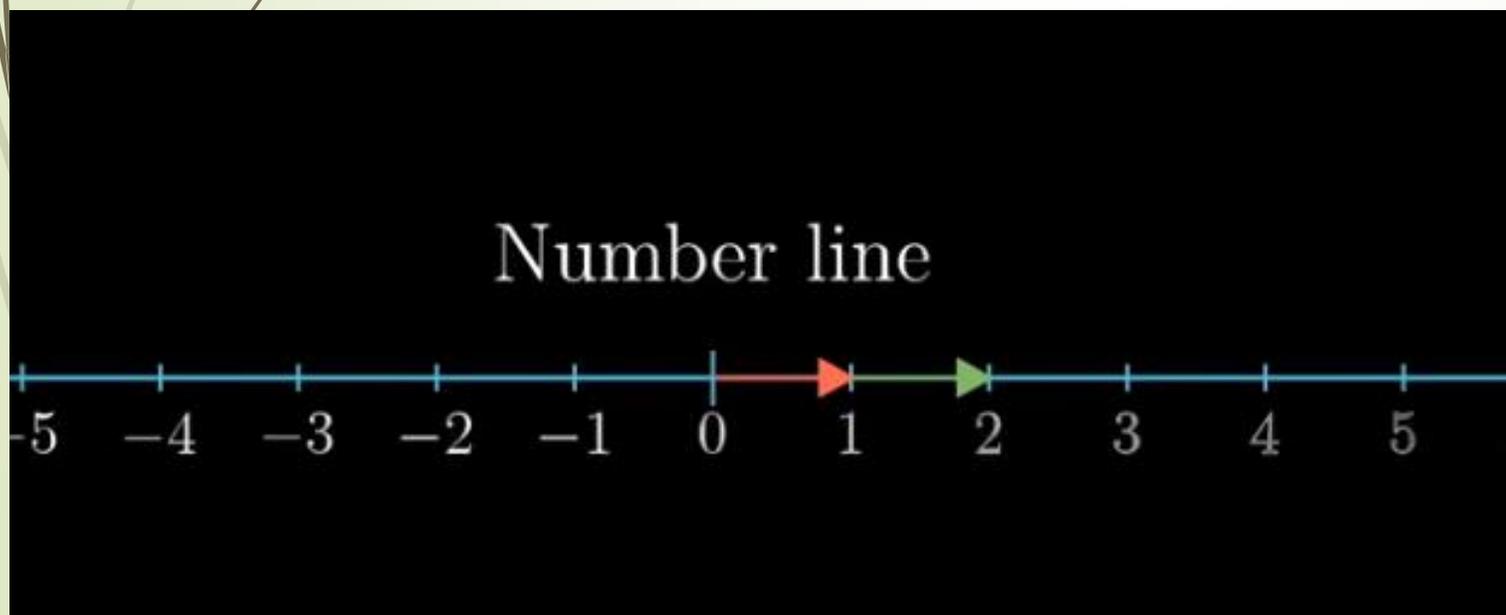
## 二維向量內積的物理意義(2)：2D轉換到1D

➡ 向量內積(dot product)的物理意義

➡  $\begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \end{bmatrix} = [v_1]$

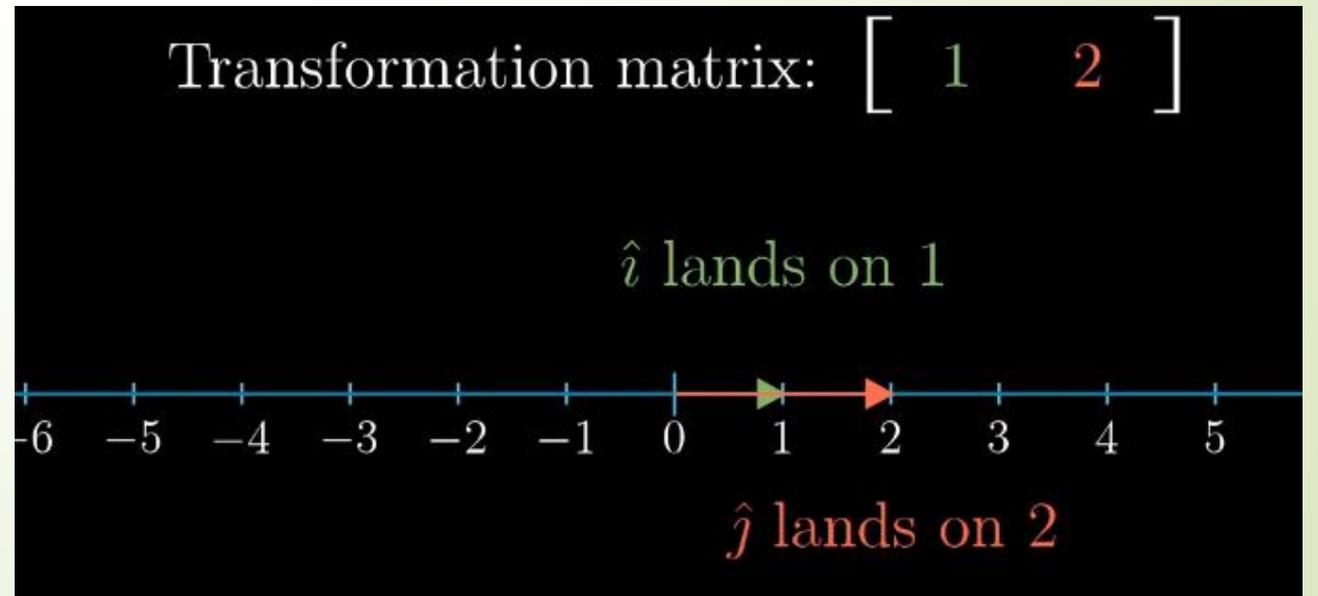
➡ 轉換矩陣  $A = \begin{bmatrix} 1 & 2 \end{bmatrix}$  = 2D轉換到1D

➡ 代表意義：向量  $(x_1, x_2)$  經過座標轉換到另外一條直線 (i軸) 向量的映射值



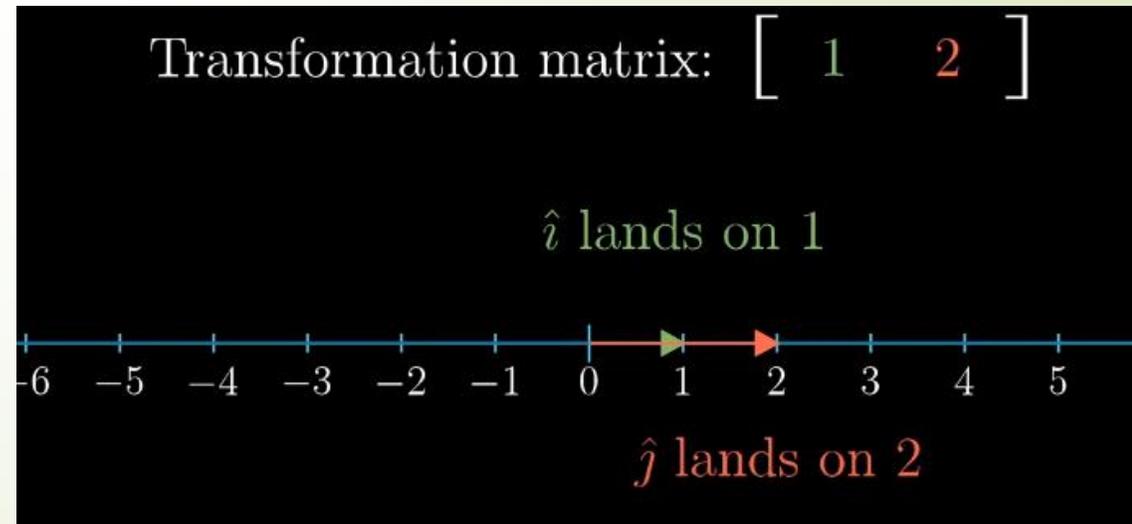
# [1 2]代表物理意義

- ➔ [1 2]代表物理意義：
  - ➔ [1 2]是： $i$ 軸上的2個分量係數
  - ➔ 注意：[1 2]不是2D向量，而是1D數據，
  - ➔ 是指 $i$ 軸直線上的兩個縮放參數 $[i1 i2]$ in  $i$ 軸
  - ➔  $i1, i2$ 是縮放係數



# [3 5 2]代表物理意義

- ➔ [3 5 2]代表物理意義：
  - ➔ [3 5 2]是：**i**軸上的3個分量係數
  - ➔ 注意：**[3 5 2]**不是3D向量，而是1D數據，
  - ➔ 是指**i**軸直線上的三個縮放參數[**i1 i2 i3**]in **i**軸
  - ➔ **i1, i2, i3**是縮放係數




$$\begin{bmatrix} 3 & 1 & 4 \\ 1 & 5 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \text{代表物理意義}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} 3 & 1 & 4 \\ 1 & 5 & 9 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow = \begin{bmatrix} 3 & 1 & 4 \end{bmatrix} \text{in } i \text{ 軸} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} 1 & 5 & 9 \end{bmatrix} \text{in } j \text{ 軸} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix}$$

$$\rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \text{轉換到 } i \text{ 軸直線上} + \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{bmatrix} \text{轉換到 } j \text{ 軸直線上}$$

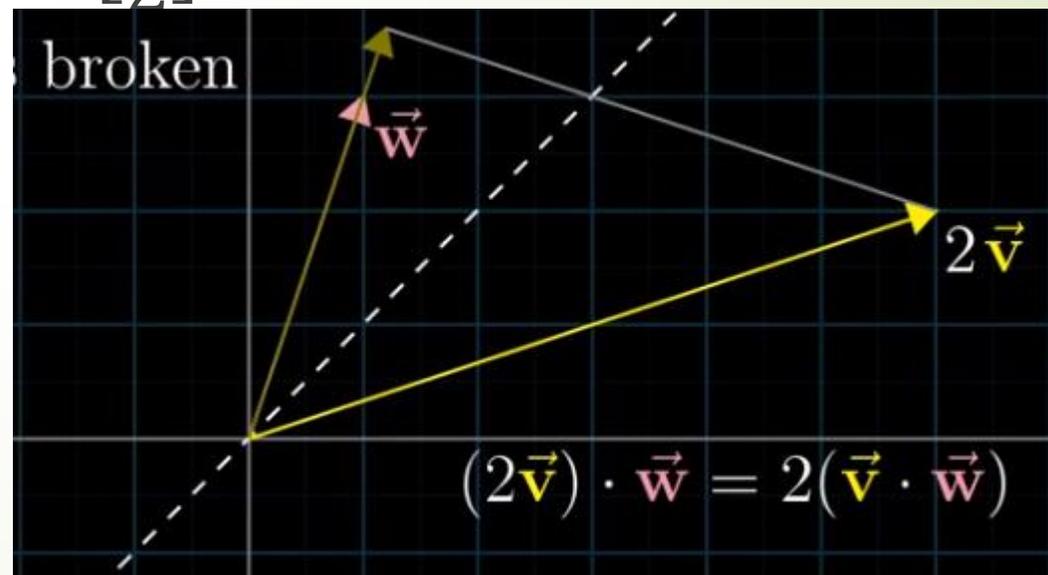
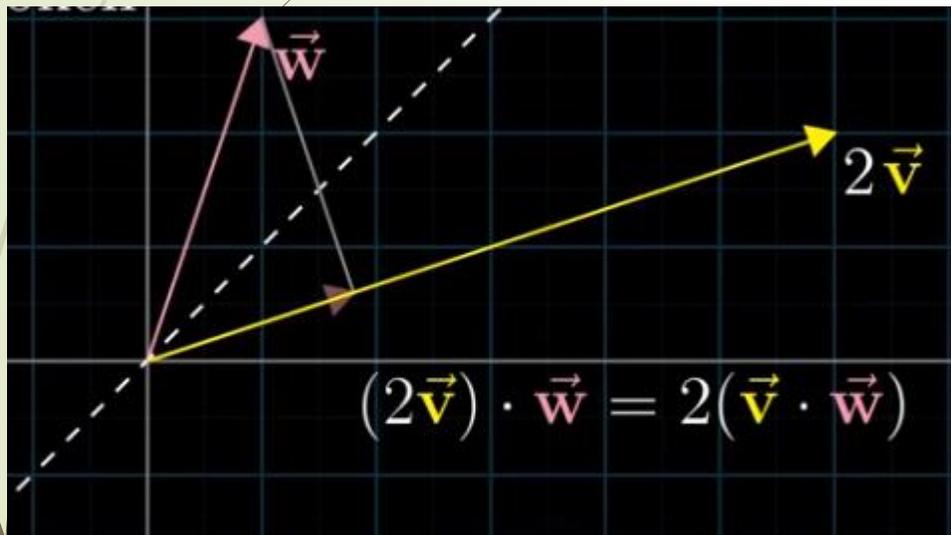
→  $i$  軸的合成縮放值 +  $j$  軸的合成縮放值

$$\rightarrow \begin{bmatrix} a \\ b \end{bmatrix} = \text{是個2D向量} = (a_i, b_j)$$

# 內積次序對調，值相同

➔  $\vec{v} \cdot \vec{w} = \vec{w} \cdot \vec{v}$

➔  $[1 \quad 2] \cdot \begin{bmatrix} x1 \\ x2 \end{bmatrix} = [x1 \quad x2] \cdot \begin{bmatrix} 1 \\ 2 \end{bmatrix} = x1 + 2x2$



# 範例1：計算 $\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$

➔  $\begin{bmatrix} 1 \\ -2 \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} = 4 - 6 = -2$

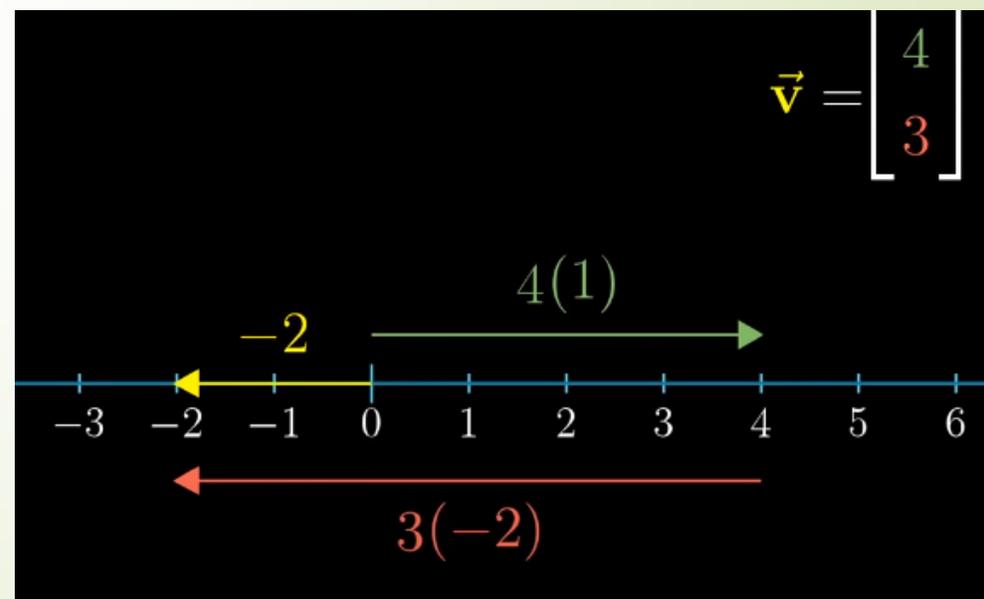
➔ 代表物理意義：

➔ 代表  $\begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix}$  轉換到 i 軸直線上

➔ (i 軸上的 2 個縮放係數：1, -2)

➔  $= 4 - 6 = -2$

Transform  $\begin{bmatrix} 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} 4 \\ 3 \end{bmatrix} =$  Vector



# Duality(對偶性，雙重性)

- ➔ 對偶(duality)=雙重性
- ➔ 在數學上，很多看似無關的兩個數學公式，竟然互相呼應，表示同一件事情

Duality  $\Leftrightarrow$  Natural-but-surprising correspondence

$$\begin{bmatrix} u_x & u_y \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = u_x \cdot x + u_y \cdot y$$

Matrix-vector product



Dot product

$$\begin{bmatrix} u_x \\ u_y \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} x \\ y \end{bmatrix} = u_x \cdot x + u_y \cdot y$$